

ORAR

MASTER MECANICA DE PRECIZIE AN I Semestrul II 2018-2019

SALA oRA	LUNI	MARTI	MIERCURI	JOI	VINERI
	Cercetare stiintifica	Cercetare stiintifica	Cercetare stiintifica	Cercetare stiintifica	Cercetare stiintifica
14-16	Roboti de masurare si control CURS S.1. Cartal A CH 012	Structuri de calcul pentru aplicatii industriale CURS S.L.C.Alionte CH 406	Arhitectura sistemelor de automatizare si control CURS S.I.C.Alionte CH 406	Tehnici exp de analiza dinamica a sistem electrom si mecanice CURS Prof. D.Comeaga CH 303	Cercetare stiintifica
16-17	Roboti de masurare si control CURS S.1. Cartal A CH 012	Structuri de calcul pentru aplicatii industriale CURS S.L.C.Alionte CH 406	Arhitectura sistemelor de automatizare si control CURS S.I.C.Alionte CH 406	Tehnici exp de analiza dinamica a sistem electrom si mecanice CURS Prof. D.Comeaga CH 303	Cercetare stiintifica
17-18	Roboti de masurare si control CURS S.1. Cartal A CH 012	Structuri de calcul pentru aplicatii industriale CURS S.L.C.Alionte CH 406	Arhitectura sistemelor de automatizare si control CURS S.I.C.Alionte CH 406	Tehnici exp de analiza dinamica a sistem electrom si mecanice CURS Prof. D.Comeaga CH 303	Cercetare stiintifica
18-19	Roboti de mas si control Laborator S.1. Cartal A CH 012	Structuri de calcul pentru aplicatii industriale Laborator S.L.C.Alionte CH 406	Arhitectura sistemelor de automatizare si control Laborator S.I.C.Alionte CH 406	Tehnici exp de analiza dinamica a sistem electrom si mecanice Laborator S.I. Gheorghe V. CH 304	
19-20	Roboti de masurare si control PROIECT S.1. Cartal A CH 012	Arhitectura sist de automat si control Laborator S.I.C.Alionte CH 406		Tehnici exp de analiza dinamica a sistem electrom si mecanice Laborator S.I. Gheorghe V. CH 304	
20-21	Roboti de masurare si control PROIECT S.1. Cartal A CH 012				